



## TÈCNIC/A DE SUPORT A LA RECERCA 150-707-047

### DADES DE LA PLAÇA

Unitat	Enginyeria de Sistemes, Automàtica i Informàtica Industrial
Projecte	Smart Autonomous Robotic Assistant Surgeon (SARAS)
Informació del projecte	<a href="https://grins.upc.edu/en">https://grins.upc.edu/en</a>
Perfil genèric	Tècnic/a de Grau Superior Suport a la Recerca
Grup 1	<b>Contracte</b> Obra i Servei
Perfil específic	Requisits i competències
Retribució bruta anual	31.464,18 €/anuals (per jornada completa)
Jornada 25 h./ setm.	<b>Durada prevista:</b> Fins 30/09/2018

### DADES DE LA CONVOCATÒRIA

#### Bases de la convocatòria

#### Sol·licitud

Composició del tribunal	<b>Unitat:</b> Alicia Casals Gelpí <b>Suplent:</b> Joan Aranda <b>UALRS:</b> Lourdes Moreno de Francisco <b>Comitè:</b> Per determinar
-------------------------	--

### CALENDARI

Termini de presentació de sol·licituds	9 d'abril de 2018
Constitució del tribunal	11 d'abril de 2018 a les 9,45 hores a la sala de reunions del CTT, planta soterrani 1 , edifici Vèrtex
Convocatòria a la prova i/o entrevista	En cas de que el tribunal acordi realitzar proves i/o entrevistes aquestes es realitzaran el dia 16 d'abril de 2018. La Comunicació dels candidats/de les candidates preseleccionats/preseleccionades, el lloc i l'hora de realització es comunicarà mitjançant aquesta mateixa web.

### RESULTAT FINAL



## TÈCNIC/A DE SUPORT A LA RECERCA 150-707-047

### Requisits:

- Titulació universitària superior; Llicenciatura (antiga titulació), Grau Universitari (nova titulació), Màsters Universitaris oficials, preferentment en Robòtica .

### Perfil Específic

#### Missió:

- Modelitzar procediments quirúrgics i realitzar tasques d'identificació.
- Modelitzar espais de treball reconfigurables en entorns complexos multirobot.
- Planificar trajectòries en temps real.
- Dur a terme la Integració de sistemes.

#### Funcions a desenvolupar:

- Fer l'anàlisi de procediments quirúrgics i la seva parametrització.
- Dissenyar i implementar algorismes de visió per computador i de registre d'imatges.
- Programar robots i efectuar la planificació de trajectòries.
- Desenvolupar el càlcul i optimització de mapes d'ocupació.

#### Coneixements:

- Visió per Computador i gràfics.
- Fonaments de robòtica.
- Càlcul geomètric i matemàtic.
- Es valoraran coneixements bàsics d'aprenentatge automàtic.
- Català, castellà i anglès parlats, llegits i escrits.

#### Competències Tècniques:

- Coneixements sòlids de C++.
- Ús d' OpenCV i Open GL.
- Computació matemàtica i optimització .

#### Competències Organitzatives:

- Habilitat per planificar la feina.
- Capacitat de treball en grup.
- Capacitat d'organitzar-se el treball propi.

#### Experiència en:

- Programació de robots i expertesa en càlcul computacional.
- Es valorarà experiència en funcions similars a les descrites de 0 a 4 anys, específicament, en el desenvolupament d'activitats de recerca, tant en l'entorn universitari com industrial.