



ºTÈCNIC/A DE SUPORT A LA RECERCA 150-915-044

DADES DE LA PLAÇA

Unitat	Institut Robòtica i Informàtica Industrial
Perfil genèric	Tècnic/a de Grau Mig de Suport a la Recerca
Grup 2	Contracte Obra i Servei
Retribució bruta anual	27.542,56 €/anuals (per jornada completa)
Jornada 23h/s	Durada prevista: 1 any Fins: 22/10/2019

DADES DE LA CONVOCATÒRIA

Resolució numero

Procediment de presentació de candidatures:	Les persones interessades haureu d'inscriure-us en el formulari "on line" que trobareu a https://www.ctt.upc.edu/Beques-i-concursos_117_ca.html , imprimir el resguard que rebreu a la adreça electrònica que ens hagueu indicat i presentar-lo en un registre públic de la UPC o en una oficina de correus mitjançant el procediment de "correu administratiu". El resguard d'enviament, en el cas del correu administratiu, ens l'heu d'enviar escanejat a concursos.psr@upc.edu .
--	--

Composició del tribunal	Unitat: Alberto Sanfeliu Cortés Suplent: Antoni Grau Sales UALRS: Lourdes Moreno de Francisco Comitè: Per determinar
--------------------------------	--

CALENDARI

Termini de presentació de sol·licituds	22/10/2018
Constitució del tribunal	24 d'octubre de 2018 a les 10:15 hores a la sala de reunions del CTT, planta soterrani 1, edifici Vèrtex
Convocatòria a la prova i/o entrevista	En cas de que el tribunal acordi realitzar proves i/o entrevistes aquestes es realitzaran el dia 29 d'octubre de 2018. La comunicació dels candidats/de les candidates preseleccionats / preseleccionades, el lloc i l'hora de realització es comunicarà mitjançant aquesta mateixa web.



TÈCNIC/A DE SUPORT A LA RECERCA 150-915-044

Requisits:

- Titulació universitària superior; Llicenciatura (antiga titulació), Grau Universitari (nova titulació), Màsters Universitaris oficials.

Descripció del lloc de treball:

Missió:

- Dissenyar i desenvolupar algorismes de detecció i seguiment de vehicles utilitzant tècniques de CNN.

Funcions a desenvolupar:

- Dissenyar i desenvolupar noves arquitectures de CNN.
- Aprenentatge d'arquitectures CNN.
- Validar bases de dades reals.
- Experimentar amb bases de dades reals i sobre robots.

Perfil Específic

Especialitat: Enginyeria

Subespecialitat:

Coneixements:

- Visió per computador.
- Català, castellà, francès i anglès parlats, llegits i escrits.

Competències Tècniques:

- Convolutional Neural Nets (CNN).
- Robòtica mòbil.
- Experiència en disseny i desenvolupament de sistemes CNN en LIDAR.

Competències Organitzatives:

- Treball en equips d'investigació.

Valoració del currículum vitae:

- Coneixements	màxim 3.5
- Competències tècniques	màxim 2
- Competències organitzatives	màxim 0.5
- Experiència professional	màxim 4



Experiència en:

- Presentacions de treballs d'investigació a congressos internacionals de robòtica, visió per computador o reconeixement de formes.
- Presentació d'articles en revistes internacionals reconegudes.

Etales de la carrera professional

(s'indica amb una creu l'opció seleccionada)

<input type="checkbox"/>	Sense experiència prèvia
<input type="checkbox"/>	Etaa primerenca menys de 4 anys
<input checked="" type="checkbox"/>	Experiència entre 4 i 10 anys
<input type="checkbox"/>	Experiència de més de 10 anys

Perfil de recerca

(s'indica amb una creu l'opció seleccionada)

<input checked="" type="checkbox"/>	Primera etapa
<input type="checkbox"/>	Professional reconegut
<input type="checkbox"/>	Professional establert
<input type="checkbox"/>	Líder de projectes