



## TÈCNIC/A DE SUPORT A LA RECERCA 150-915-045

### DADES DE LA PLAÇA

<b>Unitat</b>	Institut Robòtica i Informàtica Industrial
<b>Projecte</b>	"EB-SLAM: Event-based simultaneous localization and mapping"
<b>Informació del projecte</b>	
<b>Perfil genèric</b>	Tècnic/a de Grau Mig de Suport a la Recerca
<b>Grup 2</b>	<b>Contracte</b> Obra i Servei
<b>Retribució bruta anual</b>	27.542,56 €/anuals (per jornada completa)
<b>Jornada</b> 20h/s	<b>Durada prevista:</b> 4 mesos 15 dies <b>Fins:</b> 15/05/2019

### DADES DE LA CONVOCATÒRIA

#### Resolució numero

#### Procediment de presentació de candidatures:

Les persones interessades haureu d'inscriure-us en el formulari "on line" que trobareu a [https://www.ctt.upc.edu/Beques-i-concursos\\_117\\_ca.html](https://www.ctt.upc.edu/Beques-i-concursos_117_ca.html), imprimir el resguard que rebreu a la adreça electrònica que ens hagueu indicat i presentar-lo en un registre públic de la UPC o en una oficina de correus mitjançant el procediment de "correu administratiu". El resguard d'enviament, en el cas del correu administratiu, ens l'heu d'enviar escanejat a [concursos.psr@upc.edu](mailto:concursos.psr@upc.edu).

#### Composició del tribunal

**Unitat:** Juan Andrade Cetto **Suplent:** Francesc Moreno Noguer  
**UALRS:** Lourdes Moreno de Francisco  
**Comitè:** Per determinar

### CALENDARI

<b>Termini de presentació de sol·licituds</b>	22/10/2018
<b>Constitució del tribunal</b>	24 d'octubre de 2018 a les 10:30 hores a la sala de reunions del CTT, planta soterrani 1, edifici Vèrtex
<b>Convocatòria a la prova i/o entrevista</b>	En cas de que el tribunal acordi realitzar proves i/o entrevistes aquestes es realitzaran el dia 29 d'octubre de 2018. La comunicació dels candidats/de les candidates preseleccionats / preseleccionades, el lloc i l'hora de realització es comunicarà mitjançant aquesta mateixa web.



## TÈCNIC/A DE SUPORT A LA RECERCA 150-915-045

### Requisits:

- Titulació universitària superior; Llicenciatura (antiga titulació), Grau Universitari (nova titulació), Màsters Universitaris oficials.

### Descripció del lloc de treball:

#### Missió:

- Desenvolupar un dispositiu de localització i cartografia d'alta velocitat i d'alta dinàmica que fusioni les mesures d'una unitat inercial amb els d'un sistema de visió dinàmica, més coneguda com a càmera basada en esdeveniments. Aquest dispositiu es podria utilitzar per estimar el moviment d'un vehicle autònom o un UAV, en entorns sense lectures de GPS, que pateixen una gran dinàmica i en condicions d'escassa il·luminació o canvis d'il·luminació greu.

#### Funcions a desenvolupar:

- Estudiar la literatura i l'estat de l'art.
- Programar en llenguatge C++ i Matlab
- Utilitzar les biblioteques específiques OpenCV, ROS.
- Integrar els sensors i desenvolupament de prototip.

### Perfil Específic

**Especialitat:** Computer vision, robòtics.

**Subespecialitat:**

#### Coneixements:

- Formació en robòtica i visió per computador de Grau i/o Máster.
- Català, castellà, francès i angles parlats, llegits i escrits.

#### Competències Tècniques:

- Formació pràctica en el desenvolupament de sistemes i prototips de visió per computador.
- Programació en llenguatges MatLab i C++ de sistemes de visió per computador.

---

Valoració del currículum vitae:

- Coneixements	màxim 3.5
- Competències tècniques	màxim 2
- Competències organitzatives	màxim 0.5
- Experiència professional	màxim 4



### Competències Organitzatives:

- Redacció de memòries científic-tècniques en anglès.
- Capacitat de treball en equip.

### Experiència en:

- Desenvolupament de sistemes de visió per ordinador.
- Integració d'equips i construcció de prototips de visió per ordinador.

### Etapes de la carrera professional

(s'indica amb una creu l'opció seleccionada)

<input type="checkbox"/>	Sense experiència prèvia
<input checked="" type="checkbox"/>	Etapa primerenca menys de 4 anys
<input type="checkbox"/>	Experiència entre 4 i 10 anys
<input type="checkbox"/>	Experiència de més de 10 anys

### Perfil de recerca

(s'indica amb una creu l'opció seleccionada)

<input checked="" type="checkbox"/>	Primera etapa
<input type="checkbox"/>	Professional reconegut
<input type="checkbox"/>	Professional establert
<input type="checkbox"/>	Líder de projectes